

МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ УКРАЇНИ
НАЦІОНАЛЬНИЙ ТЕХНІЧНИЙ УНІВЕРСИТЕТ УКРАЇНИ
„КИЇВСЬКИЙ ПОЛІТЕХНІЧНИЙ ІНСТИТУТ”

ІНТЕЛЕКТУАЛЬНІ СИСТЕМИ УПРАВЛІННЯ

**ФОРМУВАННЯ БАЗ ЗНАНЬ ДЛЯ СТВОРЕННЯ ЕКСПЕРТНИХ ТА
НЕЧІТКИХ СИСТЕМ**

МЕТОДИЧНІ ВКАЗІВКИ

до виконання розрахункової роботи
для студентів спеціальності
„Автоматизоване управління технологічними процесами”
заочної форми навчання

Київ
НТУУ „КПІ”
2013

Інтелектуальні системи управління: Формування баз знань для створення експертних та нечітких систем: Метод. вказівки до викон. розрахункової роботи для студ. спеціальності „Автоматизоване управління технологічними процесами” заочної форми навчання / Уклад.: Л. Д. Ярощук. – К. : НТУУ „КПІ”, 2013. – 35 С.

Навчальне видання

ФОРМУВАННЯ БАЗ ЗНАНЬ ДЛЯ СТВОРЕННЯ ЕКСПЕРТНИХ ТА НЕЧІТКИХ СИСТЕМ

Методичні вказівки до виконання розрахункової роботи з курсу „Інтелектуальні системи управління” для студентів спеціальності „Автоматизоване управління технологічними процесами” напряму „Автоматизація та комп'ютерно-інтегровані технології” заочної форми навчання

Укладач: Ярощук Людмила Дем'янівна, канд. техн. наук, доц.

Відповідальний

редактор А.І. Жученко, докт. техн. наук, проф.

Рецензент О.С. Жураковська, канд. техн. наук, доц.

Авторська редакція

ЗМІСТ

	стор.
ВСТУП.....	4
Мета та завдання розрахункової роботи, вимоги до оформлення.....	5
Завдання до розрахункової роботи з дисципліни „Інтелектуальні системи управління”	7
Склад, обсяг і структура розрахункової роботи.....	8
Пояснення та приклади виконання завдань.....	10
Порядок захисту та контрольні запитання.....	34
Список рекомендованої літератури.....	35

ВСТУП

Задачі, які не можуть бути розв'язані виключно математичними методами без урахування знань фахівців, набутих ними в результаті тривалої роботи, а також їхньої інтуїції, належать до сфери інтелектуальних. Системи управління, які здатні реалізувати такі задачі, називають системами штучного інтелекту (ШІ). Системи ШІ можуть бути складовою частиною систем управління складними технологічними системами. До сучасних систем ШІ належать експертні та нечіткі системи, нейронні мережі, а також їхні комбінації.

Метою вивчення дисципліни „Інтелектуальні системи управління” є ознайомлення студентів з різноманітними аспектами теорії та практики розробки і використання систем управління технологічними процесами, в основі яких - неформальні знання фахівців (експертів у певній предметній області).

У результаті вивчення цих дисциплін студенти повинні знати типи моделей знань, методи формалізації інформації, математичні методи, що використовуються в системах ШІ, методи створення систем, побудованих на моделях та алгоритмах штучного інтелекту, зокрема, в автоматизованих системах управління технологічними процесами.

Мета та завдання розрахункових робіт, вимоги до оформлення

Однією з важливих складових систем ІІІ є база знань (БЗ). Її формування потребує навичок роботи з експертами та знання методів формалізації їхніх знань. Розрахункова робота охоплює два розділи дисципліни: експертні методи і системи та нечіткі множини і нечіткі системи керування.

Різні типи систем ІІІ мають власний математичний апарат, який треба навчитися використовувати. Існують математичні процесори, які дозволяють виконувати розробку і дослідження таких систем.

Метою виконання розрахункової роботи є закріплення знань та набуття умінь для створення систем управління ІІІ декількох типів для певної хіміко - технологічної системи.

Основні задачі розрахункової роботи передбачають виконання наступних завдань:

- формування бази знань інтелектуальних систем при автоматизації хіміко - технологічних об'єктів;
- використання цих знань в експертних системах діагностувального та прогнозувального типів;
- розробка нечітких систем керування.

Опис технології не повинен перевищувати 4 сторінки. Нечітку систему управління слід реалізувати засобами *MatLab*, що підтвердити зображеннями відповідних вікон програм.

Виконання розрахункової роботи передбачає проведення досліджень передусім з тими технологічними об'єктами, які студент розглядав у бакалаврському дипломному проєкті. В цьому разі студент досконало знає технологічні особливості об'єкта, що дозволяє йому виступати у ролі справжнього експерта.

При оформленні роботи керуватися наступним:

- властивості сторінки: папір А4, поля: ліве – 2,5 см, інші – 2;
- параметри форматування тексту: *Times New Roman*, 14 пт, 1,5 інтервали;
- нумерація сторінок наскрізна, знизу посередині, починаючи з 3-ї сторінки;
- нумерація рисунків, формул та таблиць за схемою: *N1.N2* (*N1*- номер розділу, *N2* - номер об'єкту в розділі), наприклад, табл.2.1 – перша таблиця в першому розділі, таким же чином для рисунку - рис.2.1, для формули (2.1);
- рисунки можуть бути виконані в *MS Word* або *MS Visio*.

ЗАВДАННЯ

до розрахункової роботи для кредитного модуля „Інтелектуальні системи управління” з курсу „Технології штучного інтелекту”

I. Вибрати для дослідження хімічне або споріднене за процесами виробництво. Узгодити з викладачем для подальшого дослідження підсистему з 3 – 5 апаратів та дати опис технологічних процесів, які в ній відбуваються (кількість апаратів залежить від складності підсистеми).

II. Застосувати до підсистеми алгоритм аналізу технологічних змінних і можливих аварійних ситуацій для створення експертної системи діагностувального та прогнозувального типів. Скласти таблицю, в якій знаходиться всебічна інформація про досліджувані технологічні об'єкти (база знань).

III. На основі бази знань побудувати дерево можливих аварійних ситуацій із зазначенням рекомендацій по їх усуненню.

IV. Розробити нечітку автоматичну систему керування (НчАСК) технологічною змінною одного з процесів підсистеми. Для цього виконати наступне:

- обґрунтувати вибір (НчАСК);
- описати лінгвістичні змінні, що фігурують у НчАСК (за правилами опису таких змінних); подати функції належності математично та графічно;
- сформулювати нечіткі правила керування;
- реалізувати нечітку систему засобами програми *MatLab*.

Склад, обсяг і структура розрахункової роботи

Розрахункова робота подається у вигляді пояснювальної записки, яка містить текстову частину з описом технології, схему виробництва, схему алгоритму формалізації знань, таблицю з даними про властивості технологічних об'єктів, схему аварійних ситуацій (дерево), рисунки з функціями належності та відповідні математичні моделі, перелік нечітких правил, вікна документів спеціалізованої програми, які ілюструють спосіб розробки нечіткої системи. Обсяг роботи не повинен перевищувати 25 сторінок.

Згідно із наведеними вище завданнями на розрахункову роботу її структура повинна бути наступною:

Титульний аркуш

Завдання на розрахункову роботу

Зміст (*приклад наведено далі*)

1. ДОСЛІДЖЕННЯ ТЕХНОЛОГІЧНОЇ СИСТЕМИ

1.1. Опис технології відділення (*назвати конкретне відділення*) у виробництві (*назвати конкретне виробництво*).

1.2. Аналіз технологічних об'єктів керування відділення (*назвати конкретне відділення*) для створення експертної системи

2. СТВОРЕННЯ ТА ВИКОРИСТАННЯ БАЗИ ЗНАНЬ ЕКСПЕРТНОЇ СИСТЕМИ ДІАГНОСТУВАЛЬНОГО ТА ПРОГНОЗУВАЛЬНОГО ТИПІВ

2.1. Створення бази даних для аналізу станів об'єктів відділення (*назвати відділення цього виробництва*)

2.2. Формування дерева аварійних ситуацій з рекомендаціями по їх усуненню

2.3. Обґрунтування вибору найбільш інформативних технологічних змінних для аналізу аварійних ситуацій

3. СТВОРЕННЯ НЕЧІТКОЇ СИСТЕМИ КЕРУВАННЯ

3.1. Обґрунтування для створення нечіткої системи керування, визначення її структури

3.2. Вибір та опис лінгвістичних змінних

3.3. Створення нечіткої математичної моделі об'єкта керування

3.4. Розробка продукційних правил нечіткої системи керування

3.5. Результати реалізації нечітких моделі та системи засобами *MatLab*

Список використаної літератури

Додатки (за необхідністю)

Пояснення та приклади виконання завдань

Для уникнення плутанини з нумерацією рисунків, таблиць та формул, нумерація тексту методичних рекомендацій виконана римськими цифрами, а приклади виконання завдань містять арабські числа. Міжрядковий інтервал у прикладі опису технології – 1,0.

I. Вибрати для дослідження хімічне або споріднене за процесами виробництво. Узгодити з викладачем для подальшого дослідження підсистему з 3 – 5 апаратів та дати опис технологічних процесів, які у ній відбуваються (кількість апаратів залежить від складності підсистеми)

Виконуючи цей пункт завдання, треба описати процеси, які відбуваються у кожному апараті відділення. Вказати основні задачі роботи відділення та задачі, які буде розв'язувати система його автоматизації.

Назвати найбільш важливі вхідні та вихідні технологічні змінні у відділенні та пояснити чому їх слід такими вважати.

Треба створити структурно – параметричну схему для відділення, на якій спрощено вказати апарати та усі матеріальні та енергетичні (якщо мова йде про електричну енергію) потоки, їхні назви, основні характеристики потоків.

Для прикладу розглянемо установку каталітичного крекінгу. Опис може мати наступний вид.

1. ДОСЛІДЖЕННЯ ТЕХНОЛОГІЧНОЇ СИСТЕМИ

1.1. Опис процесів каталітичного крекінгу нафтопродуктів нафтопереробного виробництва

Каталітичний крекінг – це глибока термокаталітична переробка нафтової сировини для отримання речовин з меншою молекулярною масою – компонентів високооктанових бензинів, легкого газойлю, вуглеводневих газів $C_3 - C_4$ та ін.

Каталітичний крекінг проводять у прямотечійних реакторах з висхідним потоком каталізатора, так званих ліфт – реакторах. Відпрацьований каталізатор неперервно виводять з реакторів и піддають регенерації шляхом випалювання коксу в окремому апараті.

Гідроочищений вакуумний дистиллят подають на змішування із вторинною сировиною (шламом), що надходить зі шламівідстійника, проходить змішувач 6, розпилюють форсунками у простір ліфт - реактора 5 з температурою не вище 340°C і тиском від 0,2МПа до 0,7МПа. Сюди ж надходить на розпилення пара з температурою $250 - 300^{\circ}\text{C}$ і вище й тиском 1,2 МПа.

На рис.1.1 зображено структурну схему відділення каталітичного крекінгу.

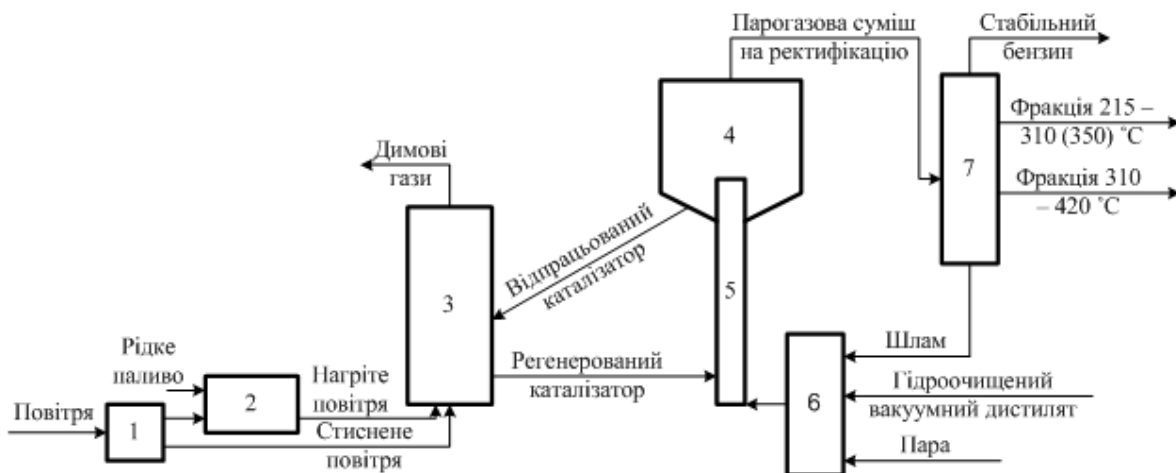


Рис. 1.1. Структурна схема відділення каталітичного крекінгу:

- 1 – повітряний компресор, 2 – топка, 3 – регенератор, 4 – десорбер, 5 – ліфт-реактор, 6 – змішувач, 7 – ректифікаційна колона

Розпилені водяною парою сировина й шлам змішуються в ліфт-реакторі з регенованим каталізатором, що надходить із регенератора 3. При контактуванні парорідинної суміші з гарячим каталізатором, що надходить із регенератора, рідка фаза випаровується, знижуючи температуру каталізатора.

У нижню частину прямотечійного реактора через кільцевий барботер подають водяну пару з температурою 230-350°C і тиском до 1,2 МПа для підтримки киплячого шару каталізатора.

Пару нафтопродуктів, яка рухається знизу нагору в прямотечійному реакторі, піддають каталітичному крекінгу.

Температурний режим у реакторі контролюють у наступних місцях:

- у нижній частині прямотечійного реактора;
- у зоні вузла введення транспортної пари;
- по висоті прямотечійного реактора;
- у зоні виведення відпрацьованого каталізатора;
- у верхній зоні десорбера реактора;
- у зоні виведення форсованого киплячого шару із прямотечійного реактора;
- у відстійній зоні;
- у збірній камері;
- у стінці апарата.

Час контакту вуглеводневої сировини з каталізатором становить близько 3 с, об'ємна швидкість подачі сировини – $2 - 8 \cdot 10^{-4} \text{ с}^{-1}$; масове співвідношення каталізатор/сировина (кратність циркуляції каталізатора) від 3:1 до 8:1, витрата каталізатора 0,3 – 0,4 кг на 1000 кг сировини.¹

1.2. Аналіз технологічних об'єктів керування каталітичного крекінгу для створення експертної системи

Основними факторами, що впливають на процес каталітичного крекінгу, є: властивості каталізатора, температура процесу, кратність циркуляції каталізатора, тривалість контакту сировини й каталізатора, якість сировини.

Для забезпечення максимального виходу цільових продуктів і мінімальної кількості побічних, а також досягнення високих техніко-економічних показників процесу, каталізатор повинен мати наступні властивості:

- високу активність, що визначає більшу глибину перетворення вихідної сировини за інших рівних умов;

¹ Технологія та перелік технологічних змінних наведено скорочено

- високу вибірковість, яка оцінюється здатністю каталізатора прискорювати реакцію в необхідному напрямку, знижувати швидкість побічних реакцій;

- стабільність (стійкість до стирання, розтріскування);

- високі регенераційні властивості.

Збільшення об'ємної швидкості подачі сировини в реактор знижує глибину перетворення сировини, знижує відсоток виходу коксу на сировину (загальна кількість коксу в регенераторі збільшується).

Температура в реакторі знижується за рахунок великого поглинання тепла в результаті випару додаткової кількості сировини, у порівнянні з теплом, яке виділяється при згорянні додаткової кількості коксу.

Збільшення кратності циркуляції каталізатора збільшить глибину перетворення, відсоток відкладання коксу на каталізаторі, температуру в реакторі. Подача повітря в регенератор повинна бути збільшена для підтримки постійної концентрації кисню в димових газах.

Збільшення змісту кисню в газах регенерації за рахунок збільшення подачі повітря знижує вміст коксу на регенованому каталізаторі, утворення вуглецю в реакторі й температуру в регенераторі.²

На рис. 1.2 зображено структурно - параметричну схему для установки.

² Подано фрагмент аналізу процесів

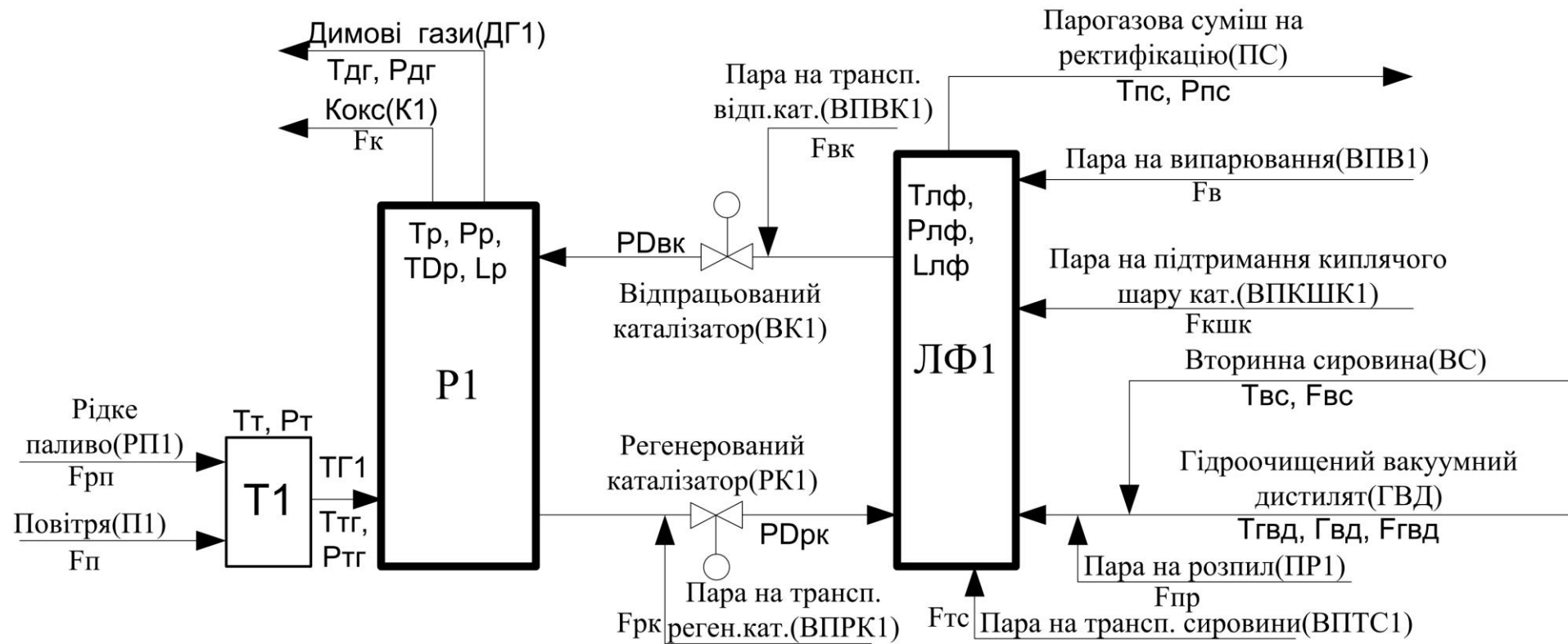


Рис. 1.1. Структурно – параметрична схема установки каталітичного крекінгу

Т1 – топка; Р1 – регенератор; ЛФ1 – ліфт-реактор; ТГ1 – потік топочних газів

II. Застосувати до підсистеми алгоритм аналізу технологічних змінних і можливих аварійних ситуацій для створення експертної системи діагностувального та прогнозувального типів. Скласти таблицю, в якій знаходиться всебічна інформація про досліджувані технологічні об'єкти (база знань)

Основною задачею цього пункту завдання є врахування усіх можливих факторів впливу на процес для подальшого їх аналізу і вибору найбільш суттєвих. З метою формалізації процесу отримання знань рекомендовано скористатися спеціальним алгоритмом аналізу технологічних змінних і можливих аварійних ситуацій (див. рис. II.1).

Наведемо опис цього алгоритму (схему та опис треба надати у п.2.1 розрахункової роботи).

Блок 1. Вказується назва технологічної змінної y_j та її шифр.

Блок 2. Проводиться ідентифікація типу y_j (вхідна, вихідна або регламентна).

Блок 3. Вказується назва та шифр матеріального потоку, характеристикою якого виступає y_j .

Блок 4. Вказується шифр (адреса) технологічного пристрою, для якого y_j — вихідна змінна.

Блок 5. Вказується шифр (адреса) технологічного пристрою, для якого y_j — вхідна змінна.

Блок 6. Вказується місце де вимірюється y_j (трубопровід, зона печі, тощо).

Блок 7. Вказується одиниця вимірювання y_j .

Блок 8. Вказується спосіб вимірювання (автоматичний чи лабораторний).

Блок 9. Задається періодичність вимірювання, тобто Δt , через який виконується опитування вимірювального пристрою, а також Δt_1 , через який проводиться відбір проб для лабораторного аналізу, та Δt_2 , — час, що витрачається на проведення аналізу.

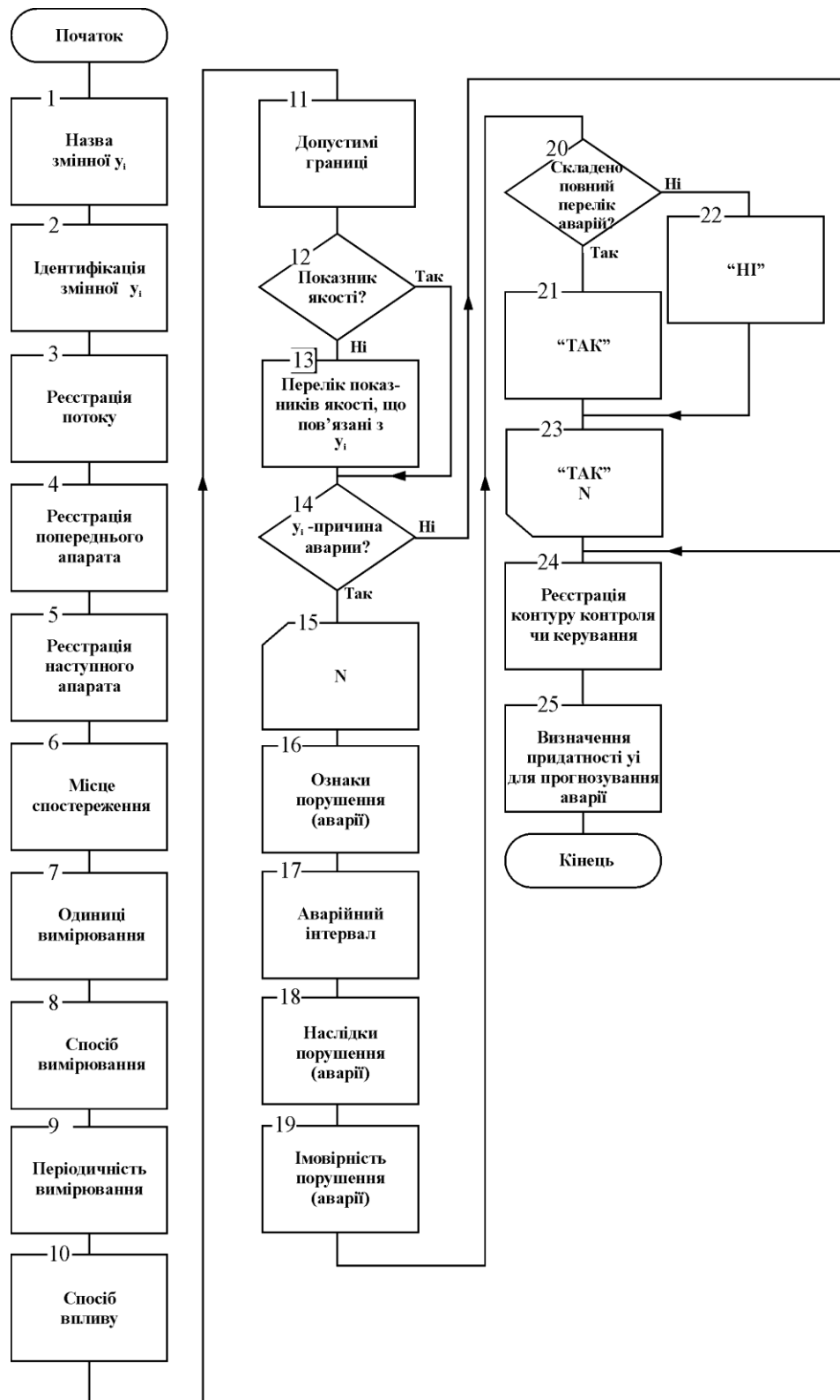


Рис.П.1. Схема алгоритму фіксації характеристик технологічних змінних

Блок 10. Визначається спосіб зміни технологічної змінної u_j (ніякого, ручне, автоматичне, керуючий вплив у САР цієї чи іншої змінної).

Блок 11. Визначаються допустимі границі $u_{j \min}$, $u_{j \max}$.

Блок 12. Виявляється приналежність u_j до показників якості продукції.

Якщо u_j — не є показником якості, то здійснюється перехід до блоку 13, якщо так — перехід до блоку 14.

Блок 13. Складається перелік показників якості продукту, що пов'язані з u_j .

Блок 14. Уточнюється, чи є u_j причиною порушення (аварії). В разі позитивної відповіді відбувається перехід до блоку 15, негативної — до блоку 24.

Блок 15. Початок циклічних дій: операції здійснюються для кожного N -о порушення (аварії).

Блок 16. Формулюються ознаки порушення (аварії).

Блок 17. Визначається інтервал значень для u_j , в якому проявляються ознаки порушення (аварії), описані в блоці 16.

Блок 18. Складається перелік техніко-економічних наслідків N -о порушення (аварії).

Блок 19. Оцінюється імовірність порушення (аварії) у N -у аварійному інтервалі. Імовірність оцінюється у % або частках одиниці.

Блок 20. Перевірка умови складання повного переліку порушень (аварій) для u_j . Якщо повний перелік складений, то перехід до блоку 21, якщо ні — до блоку 22.

Блок 21. Надання коду значення " ТАК ".

Блок 22. Надання коду значення " НІ ".

Блок 23. Умова закінчення циклічних дій.

Блок 24. Вказується шифр контуру контролю чи керування змінної u_j (за додатковим завданням викладача).

Блок 25. Приймається рішення щодо використання змінної u_j для оцінювання та прогнозування ситуації у поточному апараті.

Блоки 1 — 11 потребують від інженера знань ґрунтовного вивчення технологічного регламенту процесів виробництва.

Блоки 12 — 25 виконуються при контактах інженера знань з експертами (спеціалістами-технологами).

Блок 13 використовує результати експериментальних досліджень або опитувань експертів. У даній роботі застосувати другий підхід Результати дій, що відповідають блокам 14, 16, 18 слід узгоджувати з результатами інших алгоритмів.

Для зберігання цієї інформації, яку треба розглядати, як знання експертів, можна використати таблицю. Двовимірна таблиця, як відомо, може розглядатися як реляційна база даних, у нашому випадку - частина бази знань, яка містить факти.

Схема відношення **ТЕХНОЛОГІЧНА ЗМІННА**, яку визначає структура алгоритму, наступна:

- 1 – Назва змінної
- 2 – Ідентифікація змінної
- 3 – Реєстрація потоку
- 4 – Реєстрація попереднього апарату
- 5 – Реєстрація наступного апарату
- 6 – Місце спостереження
- 7 – Одиниці вимірювання
- 8 – Спосіб вимірювання
- 9 – Періодичність вимірювання
- 10 – Допустимі границі
- 11 – Показники якості
- 12 – Перелік показників якості
- 13 – Причина аварії
- 14 – Ознака аварії
- 15 – Наслідки
- 16 – Імовірність порушення
- 17 – Складено повний перелік аварій?
- 18 – Визначення придатності змінної для прогнозування аварії (так, ”+“\ні, ”–“).

Ідентифікатори змінних та реєстрацію апаратів студент може виконувати за власною системою: символи, текст і т. ін. За таким же алгоритмом можна збирати інформацію про режимні параметри у середині кожного апарату.

Для прикладу результати аналізу процесів можна подати у вигляді таблиці (фрагменту), позначимо її табл. 2.1 – перша таблиця розділу 2 розрахункової роботи.

Таблиця 2.1. База знань про об'єкти керування установки каталітичного крекінгу

№	Назва змінної	Ідент. змінної	Регістрація потоку	Регістрація попереднього апарату	Регістрація наступного апарату	Місце спостереження	Одиниці вимірювання	Спосіб вимірювання	Періодичність вимірювання	Допустимі границі	Показник якості	Перелік показників якості, що пов'язані зі змінною	Змінна – причина аварії?	Ознаки порушення (аварії)	Наслідки порушення (аварії)	Імовірність порушення (аварії)	Складено повний перелік аварій?	Визначення придатності змінної для прогнозування аварії
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
Потоки																		
1	Витрата рідкого палива	Frп	РП1	З1	ПЧ1	Трубопровід	м3/год	Авт.	Неперервно	9000-16000	ні	Температура	Так	Температура недопустима	Порушення випалювання каталізатора	30%	Так	+/-
2	Витрата повітря	Fп	П1	К1	ПЧ1	Труб.	м3/год	Авт.	Неп.	90000-160000	ні	Температура	Так	Зупинка регенератора	Порушення випалювання	40%	Так	-
3	Температура топочних газів	Tтг	ТГ1	Т1	Р1	Зона топки	С	Авт.	Неп.	400-550	Так	---	Так	Температура недопустима	Порушення випалювання	30%	Так	-
4	Тиск топочних газів	Pтг	ТГ1	Т1	Р1	Зона топки	МПа	Авт.	Неп.	0,5-1,0	Ні	Температура	Так	Неприпустимий тиск	Розгерметизація	3%	Так	-
5	Температура димових газів	Tдг	ДГ1	Р1	Рекуператор	Вихід Р1	С	Авт.	Неп.	600-720	Так	---	Так	Зависока температура	Підвищений винос коксу	50%	Так	+
6	Тиск димових газів	Pдг	ДГ1	Р1	Рекуператор	Вихід Р1	МПа	Авт.	Неп.	0,085-0,165	Ні	Температура	Так	Поламка сепараторів коксу	Вивільнення коксу	50%	Так	+
7	Витрата коксу	Fк	К1	Р1	ЗК	Труб.	кг/год	Авт.	Неп.	300-400	Ні	---	Ні	----	----	---	---	-
8	Перепад тиску на трубопроводі відпрацьованого каталізатора	PDвк	ВК1	ЛФ1	Р1	Труб.	МПа	Авт.	Неп.	0,02-0,1	Ні	---	Так	Неприпустиме значення	Порушення циклічності процесу	10%	Так	-
9	Перепад тиску в трубопроводі регенованого каталізатора	PDрк	РК1	Р1	ЛФ1	Труб.	МПа	Авт.	Неп.	0,02-0,1	Ні	---	Так	Неприпустиме значення	Каталізатор не надходить, реакція не відбувається	10%	Так	-
10	Витрата пари на транспорт. відпрац. каталізатора	Fвк	ВПК1	Збірник	Труб. ВК1	Труб.	кг/год	Авт.	Неп.	300-630	Ні	---	Так	Неприпустиме значення	Порушення циркуляції каталізатора	15%	Так	-

11	Витрата пари на транспорт. регенованого каталізатора	Фрк	ВПК1	Збірник	Труб. РК1	Труб.	кг/год	Авт.	Неп.	300-630	Ні	---	Так	Неприпустиме значення	Порушення циркуляції каталізатора	15%	Так	-
----	--	-----	------	---------	-----------	-------	--------	------	------	---------	----	-----	-----	-----------------------	-----------------------------------	-----	-----	---

Продовження табл. 2.1.

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
Апарати																		
23	Тиск в регенераторі	Рр	Р1	Т1	ЛФ1	Р1	МПа	Авт.	Неп.	0,7-0,9	Ні	Перепад температури	Так	Вихід з ладу сепараторів коксу	Вивільнення коксу	70%	Так	+
24	Температура в регенераторі	Тр	Р1	Т1	ЛФ1	Р1	С	Авт.	Неп.	550-700	Ні	Перепад температури	Так	Вихід з ладу сепараторів коксу	Вивільнення коксу	70%	Так	+
25	Перепад температур в регенераторі	ТДр	Р1	Т1	ЛФ1	Р1	С	Авт.	Неп.	25-30	Так	---	Так	Вихід з ладу сепараторів коксу	Вивільнення коксу	90%	Так	+
26	Рівень каталізатора в регенераторі	Лр	Р1	Т1	ЛФ1	Р1	% шкали	Авт.	Неп.	40-80	Ні	---	Так	Неприпустиме значення	Порушення цирк. каталізатора	30%	Так	---
27	Температура в топці	Тт	Т1	Збірники	Р1	Т1	С	Авт.	Неп.	400-550	Так	---	Так	Неповне випалювання каталізатора	Неякісний каталізатор	20%	Так	-
28	Тиск в топці	Рт	Т1	Збірники	Р1	Т1	МПа	Авт.	Неп.	0,5-1,0	Ні	Температура	Так	Неповне випалювання каталізатора	Неякісний каталізатор	20%	Так	-
29	Рівень каталізатора в реакторі	Ллф	ЛФ1	Р1	РектКол	ЛФ1	% шкали	Авт.	Неп.	40-80	Ні	---	Так	Хімічна реакція пройде частково	Брак продукції	30%	Так	+
30	Температура в реакторі	Тлф	ЛФ1	Р1	РектКол	ЛФ1	С	Авт.	Неп.	480-670	Ні	---	Так	Хімічна реакція пройде частково	Брак продукції	30%	Так	-
31	Тиск в реакторі	Рлф	ЛФ1	Р1	РектКол	ЛФ1	МПа	Авт.	Неп.	0,3-0,8	Ні	---	Так	Хімічна реакція пройде частково	Брак продукції	30%	Так	-

III. На основі бази знань побудувати дерево можливих аварійних ситуацій із зазначенням рекомендацій по їх усуненню

До аварійних ситуацій слід віднести наступні: погіршення якості продукції, брак, вибух, пожежу, перевищення гранично припустимих концентрацій (ГПК) шкідливих речовин, розгерметизацію обладнання, розрив чи ушкодження трубопроводів, перехід режимних параметрів за припустимі границі та інші, які можуть статися у конкретному виробництві.

Використовуючи перелік аварійних ситуацій (п.15), їхні причини (п.14) і наслідки (п.16), побудувати дерево аварійних ситуацій, можливих у досліджуваному відділенні. Пошук причини аварійної ситуації повинен закінчитися рекомендацією по її усуненню. Приклад такого дерева наведено на рис.ІІІ.1.

Розглянемо його більш детально. Фактично, отримане дерево є графічною структурою вербальної (сміслової) моделі міркувань експерта під час вирішення проблем, пов'язаних з виникненням аварійних ситуацій. Це сітьова структура, у вузлах якої знаходяться можливі відхилення об'єкта керування від нормального режиму роботи.

Отримане дерево використовують для розв'язання задач прогнозування та діагностування. Це стає можливим завдяки трактуванню дуг дерева у випадку діагностування - "*може бути викликаний*" (рух по дереву згори вниз), а у випадку прогнозування - "*може викликати*" (рух по дереву знизу нагору).

На найвищому рівні слід розташувати аварійні ситуації (порушення) кінцевого типу – брак, погіршення якості, пожежі, вибухи, перевищення ГПК шкідливих речовин тощо.

Аварійні ситуації рекомендовано позначати у колах чи еліпсах.

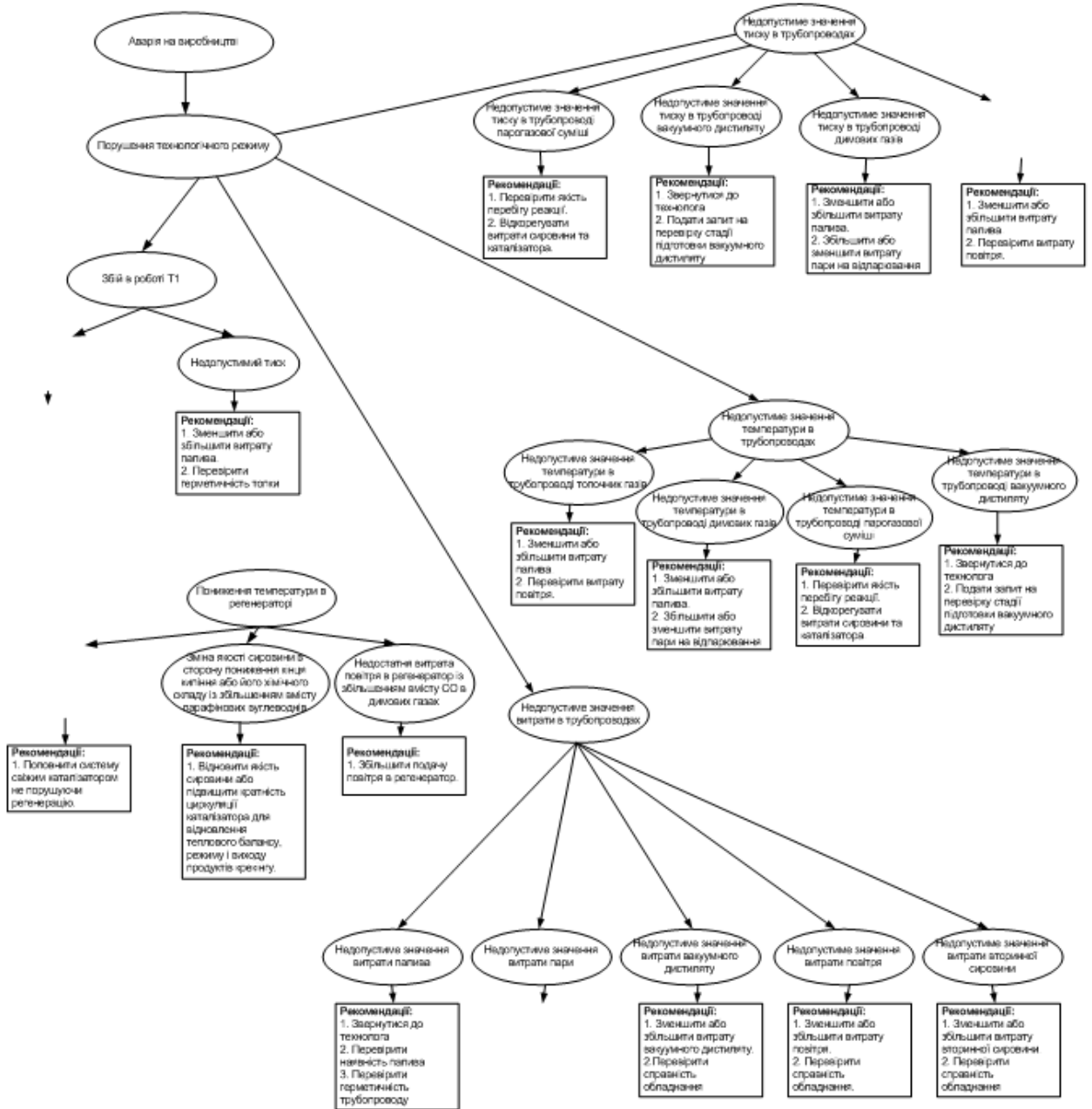


Рис. III.1. Дерево аварійних ситуацій у відділенні каталітичного крекінгу (фрагмент)

Для ієрархічної структури найвищий рівень позначають як нульовий, $R=0$.

Рівнем нижче, $R=1$ треба зображувати ситуації, які є причинами появи аварій на рівні $R=0$. Рівнем ще нижче, $R=2$ треба зображувати ситуації, які є причинами появи аварій на рівні $R=1$. І так доти, доки не буде досягнута подія – першопричина появи аварійної ситуації. Нижче позначення події – першопричини треба навести рекомендації по її усуненню. Рекомендації слід вказувати у прямокутнику.

Побудову дерева аварійних ситуацій слід почати саме з переліку кінцевих аварій ($R=0$), дійти по кожній „гілці” до першопричини, а потім перевірити правильність побудови дерева, пересуваючись у протилежному напрямку - нагору.

Усі аварії, зазначені у табл. 2.1, повинні бути відображені на відповідних рівнях дерева.

Біля кожної дуги дерева рекомендовано вказати ймовірність того, що i – а подія рівня $R-1$ викликана j – ю подією рівня R (див. рис. III.2).

У п. III завдання дослідник повинен **вибрати 2 - 4 технологічні змінні**, спостереження за якими дозволить найбільш **повно оцінити стан технологічної системи**. При виборі треба керуватися способом вимірювання (він повинен бути автоматичним), імовірністю аварії, яка може статися в результаті виходу змінної за припустимі межі, а також важкістю її наслідків.

Згідно з табл.2.1 до таких змінних можуть належати витрата рідкого палива, температура димових газів, тиск димових газів, тиск в регенераторі та інші, для яких в 19 пункті таблиці було проставлено знак “+”.

IV. Розробити нечітку автоматичну систему керування (НчАСК) технологічною змінною одного з процесів підсистеми. Для цього виконати наступне:

- **обґрунтувати вибір (НчАСК);**
 - **описати лінгвістичні змінні, що фігурують у НчАСК; подати функції належності математично та графічно;**
 - **сформувані нечіткі правила керування; розрахувати керувальні змінні системи управління;**
 - **реалізувати нечітку систему засобами програми *MatLab*.**

Для прикладу розглянуто створення нечіткої автоматичної системи керування рівнем каталізатора в реакторі, $L_{\text{лф}}$. Керувальним впливом буде витрата пари на випарювання, $F_{\text{в}}$. Фрагмент схеми автоматизації з вказаним контуром керування наведено на рис.IV.1

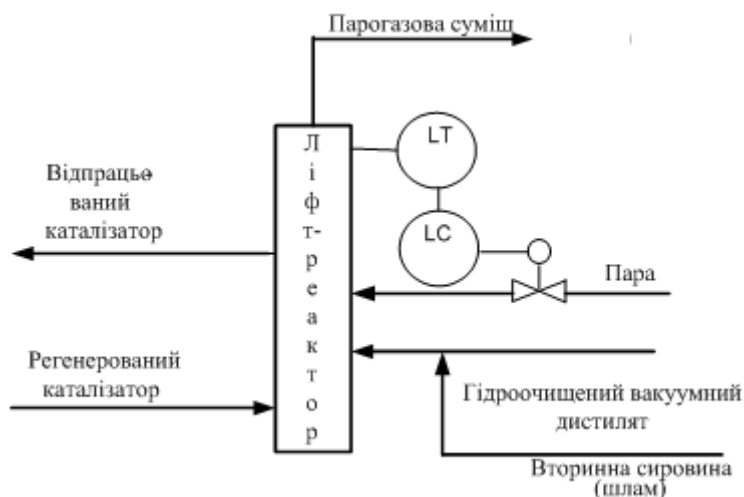


Рис. IV.1. Фрагмент схеми автоматизації з контуром керування рівнем

Далі починають етап **фазифікації** – вибирають та описують лінгвістичні змінні, зокрема, універсами та типи функцій належності, правила нечіткого висновку (продукції).

У *MatLab* можна використати наступні функції належності: *трикутну*, *трапецієвидну*, *Z* - та *S* – *подібні*, зокрема *лінійні* їхні види, *сигмоїдальну*.

У прикладі лінгвістичними змінними визначено **рівень каталізатора в реакторі**, $L_{\text{лф}}$ та **витрата пари на випарювання**, $F_{\text{в}}$.

Спочатку формують терми та функції належності для $L_{лф}$, яка змінюється в діапазоні від 40 до 80 % від припустимого значення (універсам). Для неї визначено **терми**: "низький", "нормальний", "високий".

Опишемо цю змінну так:

низький

Лінгвістична змінна: $\langle \text{Рівень} ; \text{нормальний} ; 40 < L_{лф} \leq 80 \rangle$

високий

На рис. IV.2 – IV.4 зображено графіки функцій належності різних термів лінгвістичної змінної **Рівень каталізатора в реакторі**.

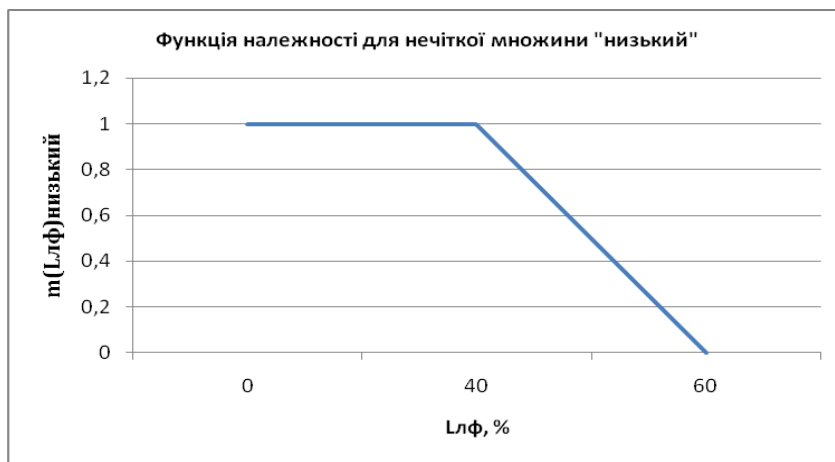


Рис. IV.2. Функція належності **Рівень низький**

Функцію належності **Рівень низький** описано наступним чином:

$$\mu_{L_{лф} \text{ _ Низький}}(L_{лф}) = \left\{ \begin{array}{l} 1, L_{лф} < 40 \\ \frac{60 - L_{лф}}{20}, 40 \leq L_{лф} < 60 \\ 0, L_{лф} > 60 \end{array} \right\}.$$

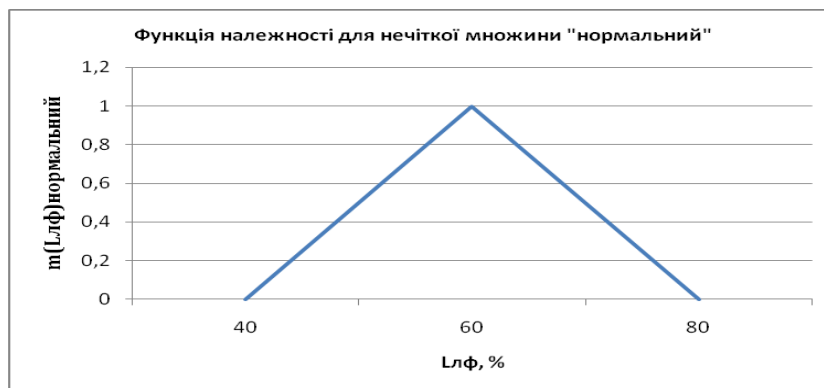


Рис. IV.3. Функція належності **Рівень нормальний**

Функцію належності *Рівень низький* описано наступним чином:

$$\mu_{Lлф_Нормальный}(Lлф) = \left\{ \begin{array}{l} 0, Lлф < 40 \text{ або } Lлф > 80 \\ \frac{Lлф - 40}{20}, 40 \leq Lлф < 60 \\ \frac{80 - Lлф}{20}, 60 \leq Lлф \leq 80 \end{array} \right\}.$$

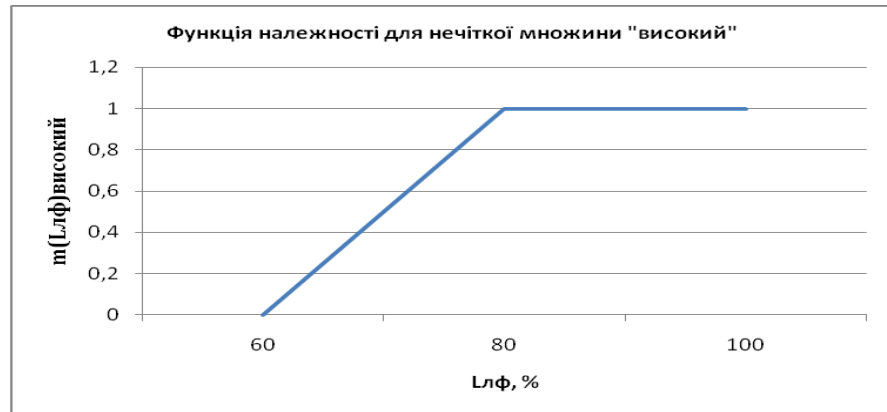


Рис. IV.4. Функція належності *Рівень високий*

Функцію належності *Рівень високий* описано наступним чином:

$$\mu_{Lлф_Високий}(Lлф) = \left\{ \begin{array}{l} 1, Lлф > 80 \\ \frac{Lлф - 60}{20}, 60 < Lлф < 80 \\ 0, Lлф \geq 80 \end{array} \right\}$$

Схожим чином розглянемо керувальну змінну *витрата пари на випарювання* F_v , як лінгвістичну.

мала

Лінгвістична змінна: *<Витрата пари; нормальна ; 3200 < Fv ≤ 5800>*

велика

На рис. IV.5 зображено терму “мала” лінгвістичної змінної F_v .

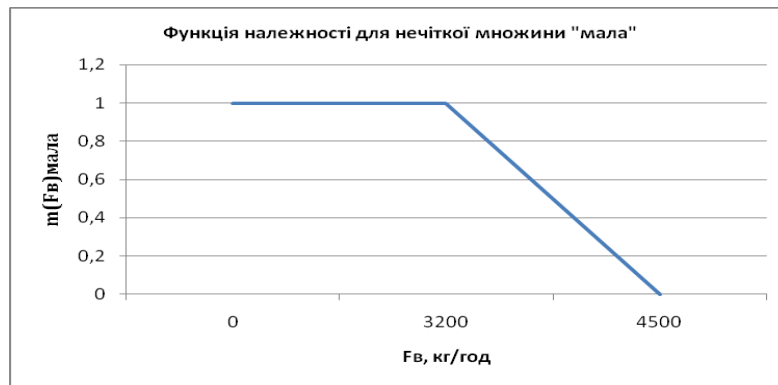


Рис. IV.5. Функція належності *Витрата мала*

Функцію належності *Витрата мала* описано наступним чином:

$$\mu_{F_v_Мала}(F_v) = \begin{cases} 1, F_v < 3200 \\ \frac{4500 - F_v}{1300}, 3200 \leq F_v < 4500 \\ 0, F_v > 4500 \end{cases}$$

На рис. рис. IV.6 .вказані графіки усіх функцій належності.

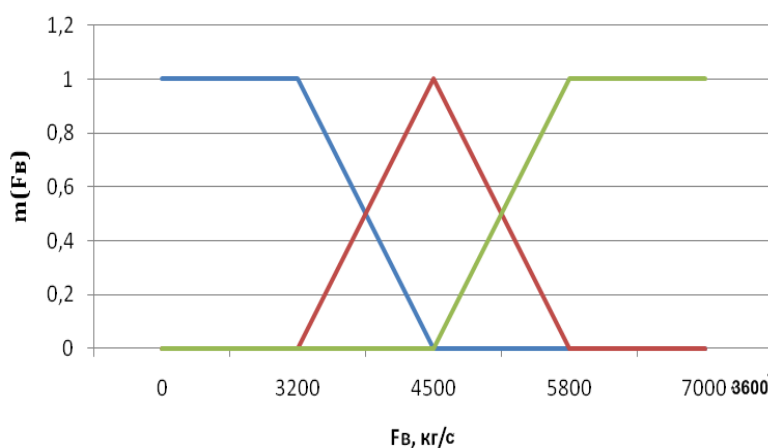


Рис. IV.6 .Графіки усіх функцій належності керувальної змінної

Наступним кроком фаззифікації є формування нечітких правил керування.

ЯКЩО Рівень в реакторі «низький», ТО Витрата пари повинна бути «велика».

ЯКЩО Рівень в реакторі «нормальний», ТО Витрата пари повинна бути «нормальна».

ЯКЩО Рівень в реакторі «високий», ТО Витрата пари повинна бути «мала».

Наприклад, рівень у реакторі 70 %. Знайдемо ступінь входження цього значення $L_{\text{лф}}$ у кожний i -й терм, $\mu(70)_i$: $\mu(70)_{\text{низький}} = 0$; $\mu(70)_{\text{нормальний}} = 0,5$; $\mu(70)_{\text{високий}} = 0,5$.

Урахування ступенів входження у ліві частини правил потребує модифікації правих частин правил. Для цього використовують два методи: *мінімуму* та *добутку*.

Наприклад, рівень у реакторі 70 %. Знайдемо ступінь входження цього значення $L_{\text{лф}}$ у кожний i -й терм, $\mu(70)_i$: $\mu(70)_{\text{низький}} = 0$; $\mu(70)_{\text{нормальний}} = 0,5$; $\mu(70)_{\text{високий}} = 0,5$.

Урахування ступенів входження у ліві частини правил використовують для модифікації правих частин правил. Для цього запропоновано два методи: *мінімуму* та *добутку*. Перший (рис. IV.7) обмежує функцію належності множини правої частини правила значенням правдивості лівої частини правила.

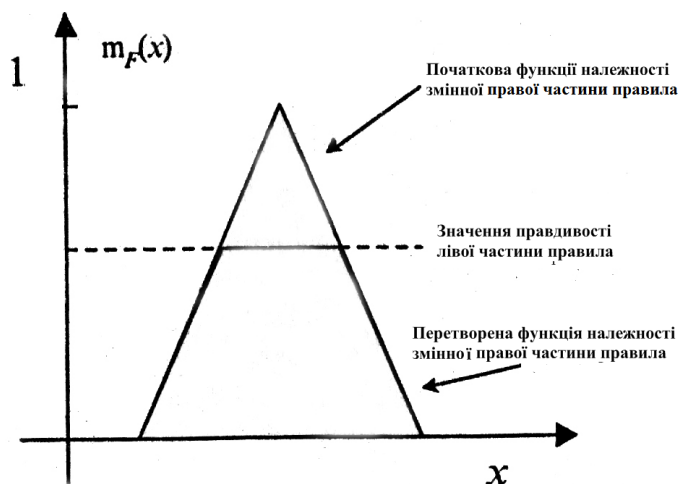


Рис. IV.7. Ілюстрація перетворення функції належності методом *мінімуму*

У методі *добутку* значення правдивості лівої частини правила використовують як коефіцієнт, на який треба множити функцію належності змінної правої частини правила (див. рис. IV.8).

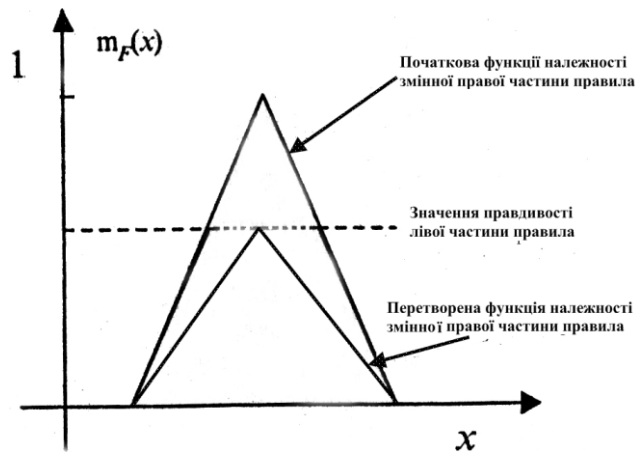


Рис. IV.8. Ілюстрація перетворення функції належності методом *добутку*

Використаємо *метод добутків*, тобто помножимо кожен i – у функцію належності F_B на відповідний коефіцієнт входження $\mu(70)$. На рис. IV.9. зображено, як будуть перетворені множини *велика*, *нормальна*, *мала* керувальної змінної *Витрата води*, які розташовані у правих частинах правил.

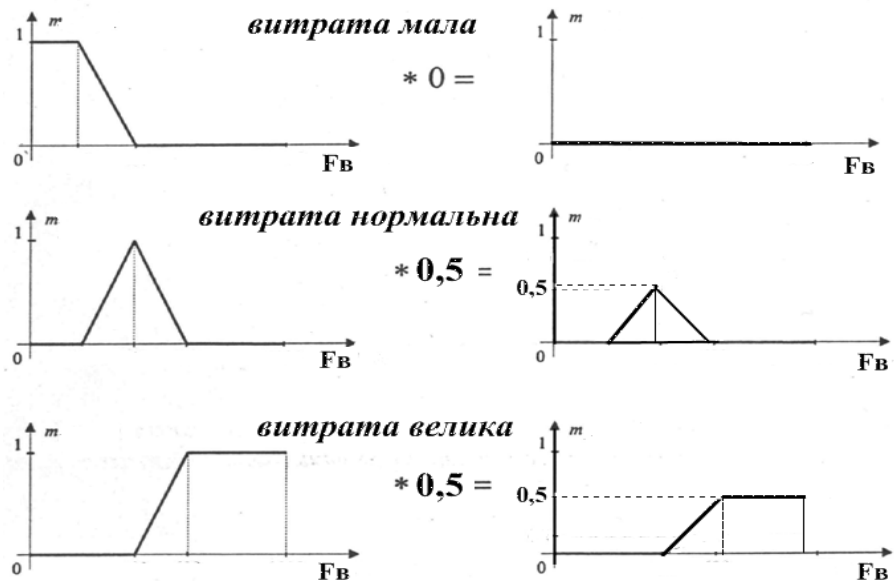


Рис. IV.9. Ілюстрація перетворення усіх функцій належності методом *добутку*

Далі треба врахувати дію усіх існуючих правил, тобто виконати *суперпозицію* отриманих нечітких множин. Розглянемо два методи виконання цієї операції: *об'єднання* та *підсумовування*. Результати показано на рис. IV.10.

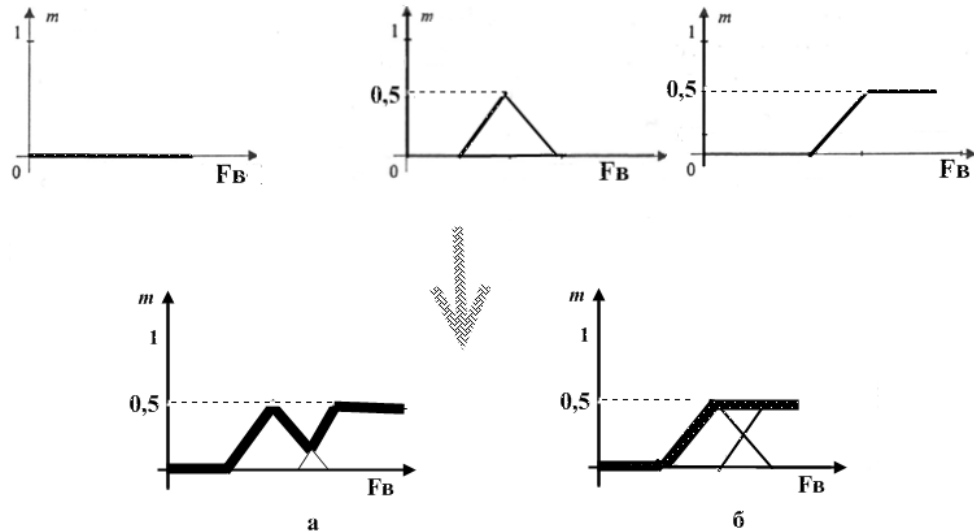


Рис. IV.10. Результати суперпозиції нечітких множин:
а) методом об'єднання; б) методом підсумовування

Для вибраного прикладу виконаємо суперпозицію **методом підсумовування**.

Після цих розрахунків починають етап **дефаззифікації** – перехід до числового значення керувальної змінної (скалярізація).

Отримавши такі перетворені функції належності для керувальної змінної **Витрата пари**, в рамках дефаззифікації треба знайти одне її значення, яке повинно бути реалізоване при рівні каталізатора 70%. Зазвичай воно відповідає центру ваги фігури IV.10а або IV.10б.

У розрахунковій роботі треба створити НчАСК засобами *MatLab*.

Результат треба подати у вигляді вікон наступного виду:

- схеми НчАСК (рис. IV.11),
- редактора функцій належності для вхідних і керувальної змінних (рис. IV.12, рис. IV.13),
- редактора правил продукції після їх визначення (рис. IV.14),
- перегляду результату використання правил продукції (рис. IV.15),
- перегляду поверхні нечіткого висновку (рис. IV.16).

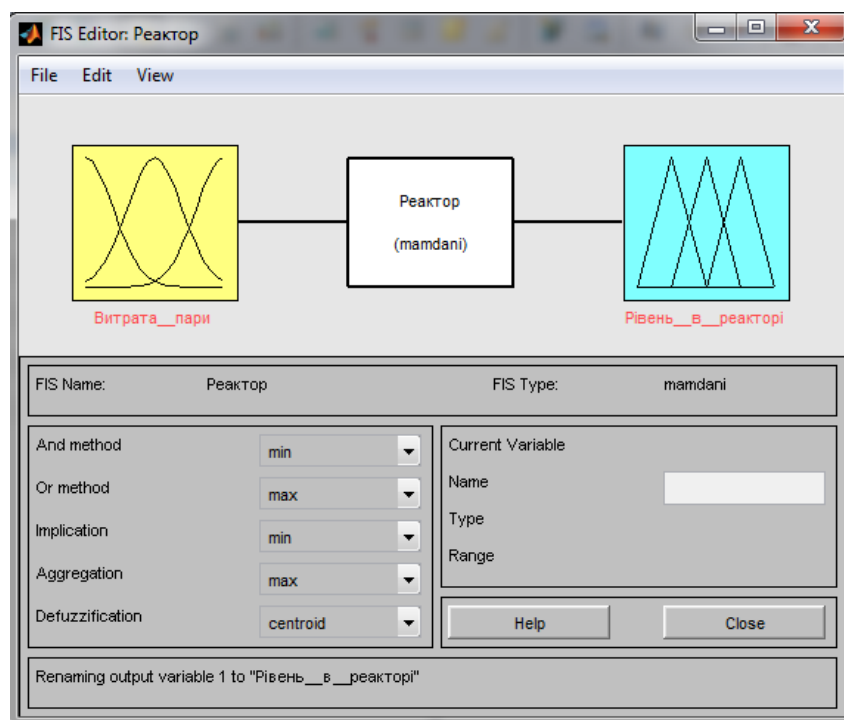


Рис. IV.11. Схема НчАСК

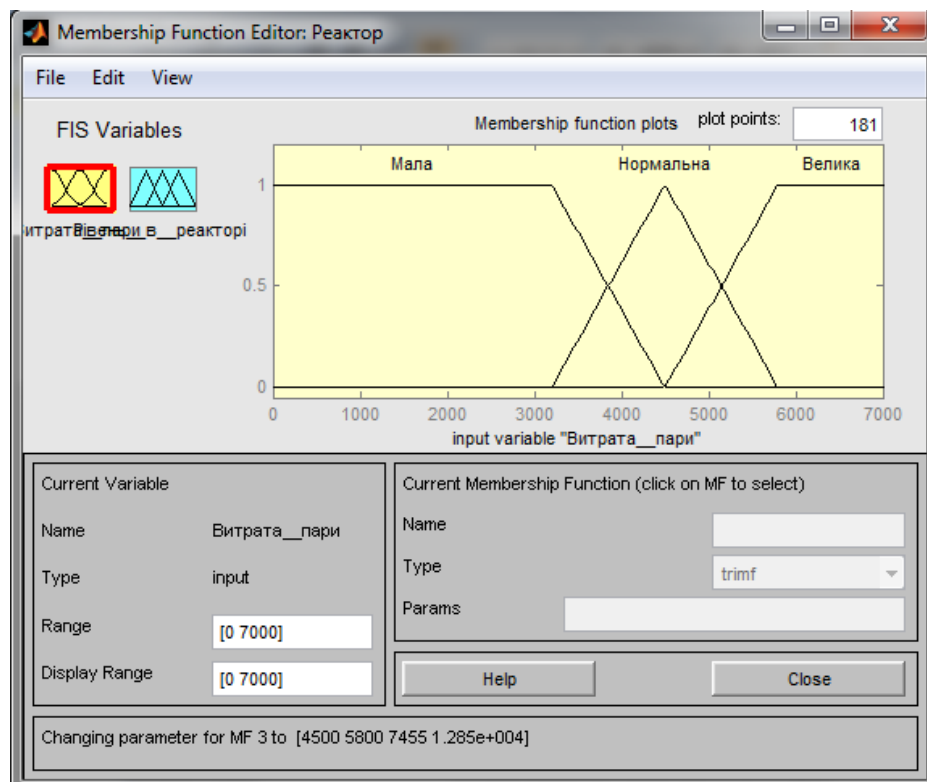


Рис. IV.12. Вікно редактора функцій належності для вхідної змінної

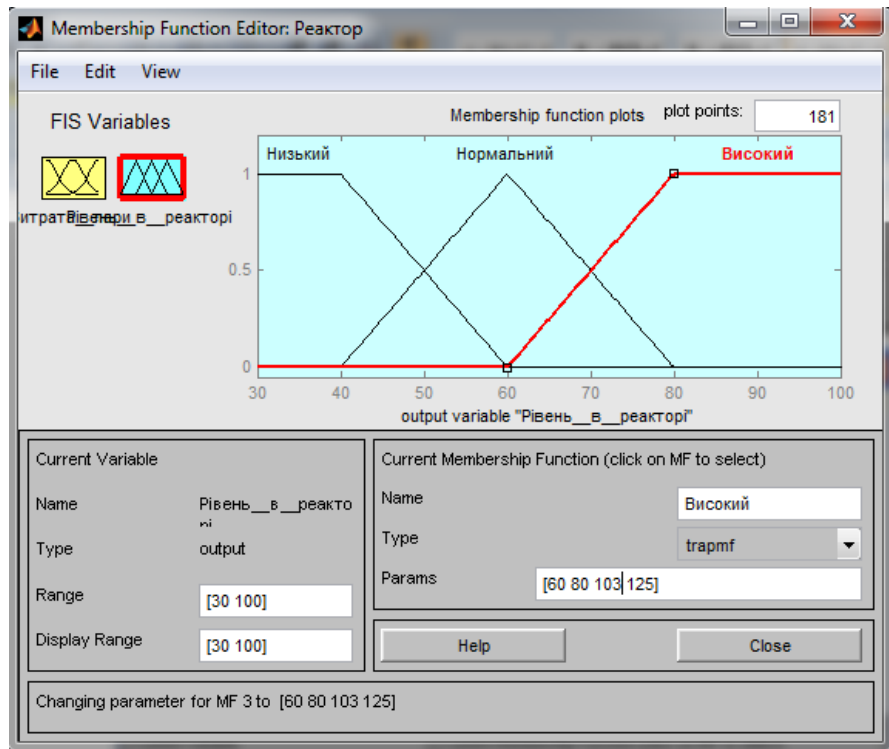


Рис. IV.13. Вікно редактора функцій належності для керувальної змінної

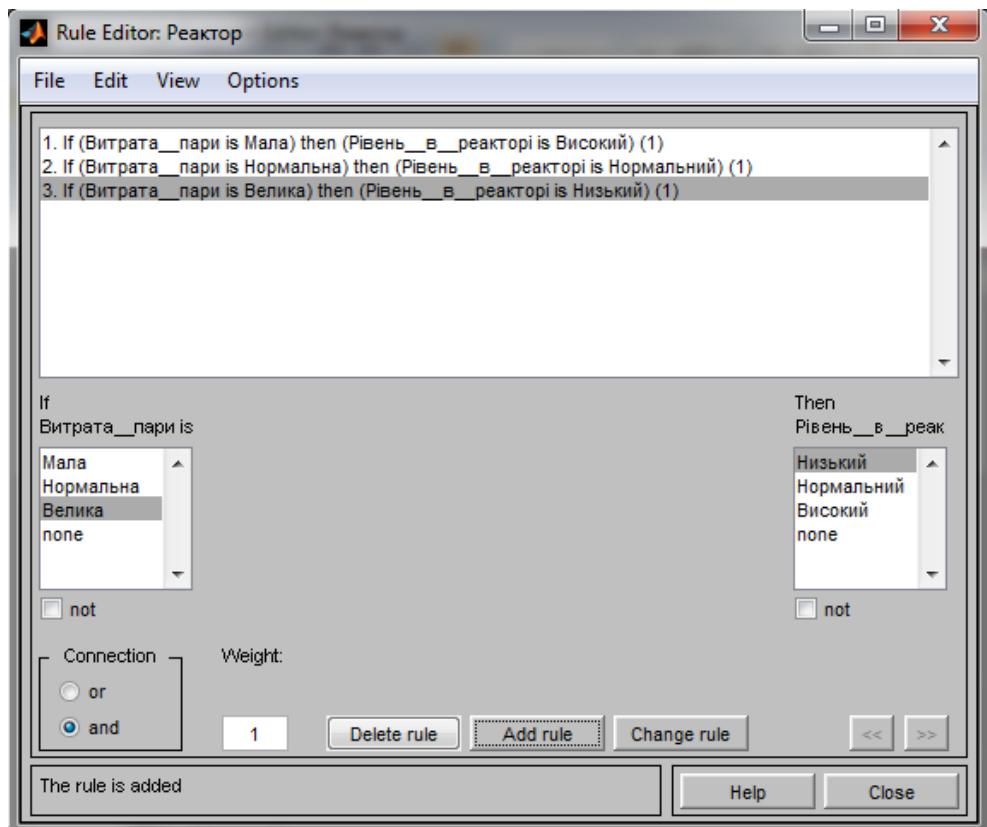


Рис. IV.14. Вікно редактора правил продукції після їх визначення

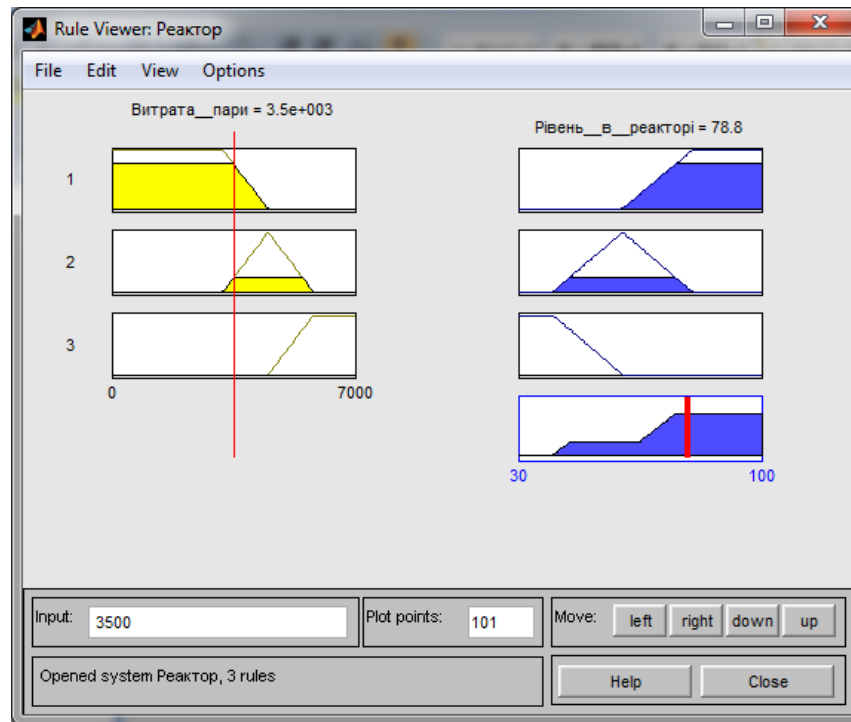


Рис. IV.15. Вікно перегляду результату використання правил продукції

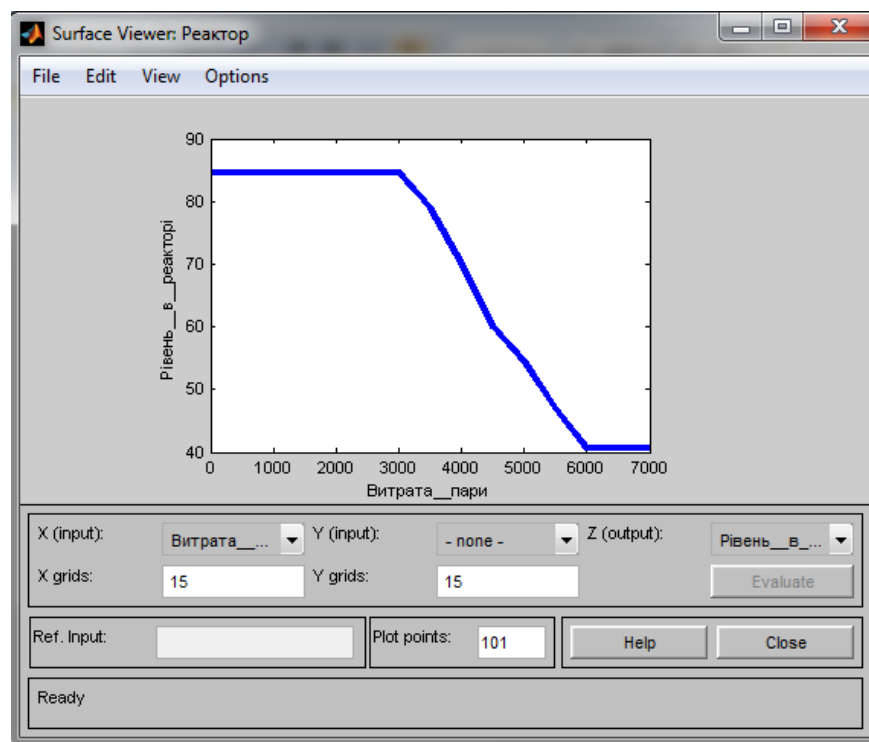


Рис. IV.16. Вікно перегляду поверхні нечіткого висновку

Порядок захисту та контрольні запитання

Захист розрахункової роботи відбувається після виконання усіх розділів завдання.

Студент підтверджує виконання завдань, наводячи відповідні дослідження та розрахунки з пояснювальної записки.

За вимогою викладача студент повинен показати своє вміння використовувати програму *MatLab*.

Для підготовки до захисту розрахункової роботи студент повинен вивчити наступні питання.

А. ЕКСПЕРТНІ СИСТЕМИ

1. Поняття експертної системи.
2. Типи ЕС.
3. Головні складові ЕС? Окремі частини кожної з них.
4. Основні види моделей знань (навести приклад до кожного виду).
5. Принцип роботи прямого ланцюжка міркувань.
6. Принцип роботи зворотного ланцюжка міркувань.

Б. НЕЧІТКІ МНОЖИНИ ТА СИСТЕМИ КЕРУВАННЯ

1. У чому полягає різниця між чіткою та нечіткою множинами з математичної точки зору?
3. Що таке лінгвістична змінна?
4. Що таке правило нечіткого висновку?
5. Які дії відповідають етапу фазифікації при створенні нечітких систем керування?
6. Які дії відповідають етапу дефазифікації при створенні нечітких систем керування?
6. Як створити нечітку модель у *MatLab*?
7. Як увести правила нечіткого висновку у *MatLab*?

Список рекомендованої літератури

1. Алиев Р.А., Абдикеев Н.М., Шахназаров М.М. Производственные системы с искусственным интеллектом. – М.: Радио и связь, 1990. – 264 с.
2. Гаврилова Т.А., Хорошевский В.Ф. Базы знаний интеллектуальных систем: Учебник. – СПб.: Питер, 2000. – 384 с.
3. Дытнерский Ю. И. Основные процессы и аппараты химической технологии. Пособие по проектированию для студентов химико-технологических ВУЗов, а также инженерно-технических работников химической и смежных отраслей / Ю. И. Дытнерский, Г. С. Борисов, В. П. Брыков; под ред. Ю. И. Дытнерского. – 2-е изд. – М. : Химия, 1991. – 496 с.
4. Дьяконов В., Круглов В. Математические пакеты расширения MATLAB. Специальный справочник.- СПб: Питер, 2001.- 480с.
5. Згуровский М.З. Интегрированные системы оптимального управления и проектирования. - К.: Вища шк., 1990. - 351 с.
6. Змитрович А.И. Интеллектуальные информационные системы.- Мн.: НТООО «ТетраСистемс», 1999.- 368с.
7. Леоненков А.В. Нечеткое моделирование в среде MATLAB и fuzzyTECH.- СПб: БХВ-Петербург, 2003.- 736.
8. Нечеткие множества в моделях управления и искусственного интеллекта / под ред. Д.А. Поспелова.- М.: Наука, 1986.- 312с.
9. Прикладные нечеткие системы / под ред. Т. Тэрано, К. Асаи, М. Сугэно.- М.: Мир, 1993.- 368с.
10. Системи фуцці-керування/В.І. Архангельський, І.М. Богаєнко, Г.Г. Грабовський, М.О. Рюмшин.- К.: Техніка, 1997. – 208 с.
11. Ярушкина Н.Г. Основы теории нечетких и гибридных систем. – М. Финансы и статистика, 2004. -320 с.